

F-求解三个可分离块凸优化问题的 ADMM 类分裂收缩算法

不加强凸条件的收敛方法 maths.nju.edu.cn/~hebma 何炳生

1 直接推广 ADMM 求解三块可分离问题不能保证收敛 (Chen, He, Ye, Yuan 2016 MP)

我们把一般的线性约束三块的可分离凸优化 (不要求 $\theta_1, \theta_2, \theta_3$ 中任何一个强凸) 问题

$$\min\{\theta_1(x) + \theta_2(y) + \theta_3(z) \mid Ax + By + Cz = b, x \in \mathcal{X}, y \in \mathcal{Y}, z \in \mathcal{Z}\} \quad (1.1)$$

的拉格朗日函数 $L(x, y, z, \lambda) = \theta_1(x) + \theta_2(y) + \theta_3(z) - \lambda^T(Ax + By + Cz - b)$ 的鞍点化为变分不等式

$$(VI) \quad w^* \in \Omega, \quad \theta(u) - \theta(u^*) + (w - w^*)^T F(w^*) \geq 0, \quad \forall w \in \Omega, \quad (1.2a)$$

其中

$$w = \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \\ \lambda \end{pmatrix}, \quad u = \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix}, \quad \theta(u) = \theta_1(x) + \theta_2(y) + \theta_3(z), \quad F(w) = \begin{pmatrix} -A^T \lambda \\ -B^T \lambda \\ -C^T \lambda \\ Ax + By + Cz - b \end{pmatrix}. \quad (1.2b)$$

我们在 2016 年的 MP 文章中已经指出, 用直接推广的 ADMM 求解凸优化问题 (1.1), 当矩阵 A, B, C 中有两个矩阵的列互相正交, 即 $A^T B = 0, A^T C = 0$ 或者 $B^T C = 0$ 时方法收敛. 在一般情形下, 并不能保证收敛.

2 可以用来验证算法收敛的统一框架 (何炳生 2015 年运筹学报第 19 卷第 3 期)

预测-校正的统一框架我们 2015 年在“运筹学学报”文章中首次提出, 2018 年综述文章中再次提及.

[预测] 第 k 步迭代从给定的核心变量 v^k 开始, 求得预测点 \tilde{w}^k , 使得

$$\tilde{w}^k \in \Omega, \quad \theta(u) - \theta(\tilde{u}^k) + (w - \tilde{w}^k)^T F(\tilde{w}^k) \geq (v - \tilde{v}^k)^T Q(v^k - \tilde{v}^k), \quad \forall w \in \Omega, \quad (2.1)$$

成立. 其中矩阵 $Q^T + Q$ 是正定的. 如果 (2.1) 中 $v^k = \tilde{v}^k, \tilde{w}^k$ 相当于 (1.2) 的 w^* , 就是问题的解.

在我们这里处理的三块的可分离问题中, $u = (x, y, z), w = (x, y, z, \lambda), v = (y, z, \lambda)$.

[校正] 根据预测得到的 \tilde{v}^k , 给出核心变量 v 的新迭代点 v^{k+1} 的公式为

$$v^{k+1} = v^k - M(v^k - \tilde{v}^k). \quad (2.2)$$

我们称 (2.1) 中的 Q 为预测矩阵, (2.2) 中的 M 为校正矩阵.

收敛性条件 对给定的预测矩阵 Q , 要求设计的校正矩阵 M 满足如下条件:

$$\text{存在正定矩阵 } H \succ 0 \text{ 使得 } HM = Q, \text{ 并且 } G := Q^T + Q - M^T H M \succ 0. \quad (2.3)$$

如果条件 (2.3) 满足, 算法就是收敛的, 在后面的短篇 G-H 中, 有统一框架算法收敛性的更详细证明.

3 采用 Gauss 回代的预测-校正方法 (He, Tao and Yuan 2012 SIAM Opt.)

从给定的 $v^k = (y^k, z^k, \lambda^k)$ 出发, 通过串行求解子问题, 然后定义 $\tilde{\lambda}^k$ (请注意预测中 $\tilde{\lambda}^k$ 的定义方式)

$$[预测] \quad \begin{cases} \tilde{x}^k \in \arg \min\{\theta_1(x) - x^T A^T \lambda^k + \frac{1}{2}\beta\|Ax + By^k + Cz^k - b\|^2 \mid x \in \mathcal{X}\}, \\ \tilde{y}^k \in \arg \min\{\theta_2(y) - y^T B^T \lambda^k + \frac{1}{2}\beta\|A\tilde{x}^k + By + Cz^k - b\|^2 \mid y \in \mathcal{Y}\}, \\ \tilde{z}^k \in \arg \min\{\theta_3(z) - z^T C^T \lambda^k + \frac{1}{2}\beta\|A\tilde{x}^k + B\tilde{y}^k + Cz - b\|^2 \mid z \in \mathcal{Z}\}, \\ \tilde{\lambda}^k = \lambda^k - \beta(A\tilde{x}^k + B\tilde{y}^k + Cz^k - b), \end{cases} \quad (3.1)$$

得到预测点 \tilde{w}^k . 利用优化问题的最优性条件, 我们得到预测的 (2.1) 形式, 其中 $w, u, F(w)$ 由 (1.2b) 给出,

$$Q = \begin{pmatrix} \beta B^T B & 0 & 0 \\ \beta C^T B & \beta C^T C & 0 \\ -B & -C & \frac{1}{\beta} I_m \end{pmatrix}. \quad (3.2)$$

$Q^T + Q$ 本质上是正定的 (当 B, C 列满秩时是正定的). 利用这样的预测点, 我们采用校正

$$[校正] \quad \begin{pmatrix} y^{k+1} \\ z^{k+1} \\ \lambda^{k+1} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} y^k \\ z^k \\ \lambda^k \end{pmatrix} - \begin{pmatrix} \nu I & -\nu(B^T B)^{-1} B^T C & 0 \\ 0 & \nu I & 0 \\ -\beta B & -\beta C & I \end{pmatrix} \begin{pmatrix} y^k - \tilde{y}^k \\ z^k - \tilde{z}^k \\ \lambda^k - \tilde{\lambda}^k \end{pmatrix} \quad (3.3)$$

生成 $v^{k+1} = (y^{k+1}, z^{k+1}, \lambda^{k+1})$. 也就是说, 在统一框架的校正公式 (2.2) 中

$$M = \begin{pmatrix} \nu I & -\nu(B^T B)^{-1} B^T C & 0 \\ 0 & \nu I & 0 \\ -\beta B & -\beta C & I \end{pmatrix}. \quad (3.4)$$

对于矩阵

$$H = \begin{pmatrix} \frac{1}{\nu} \beta B^T B & \frac{1}{\nu} \beta B^T C & 0 \\ \frac{1}{\nu} \beta C^T B & \frac{1}{\nu} \beta [C^T C + C^T B (B^T B)^{-1} B^T C] & 0 \\ 0 & 0 & \frac{1}{\beta} I \end{pmatrix} \quad (3.5)$$

可以验证 H 正定并有 $HM = Q$. 此外, 当 $\nu \in (0, 1)$ 时, 矩阵

$$G = (Q^T + Q) - M^T Q = \begin{pmatrix} (1-\nu)\beta B^T B & 0 & 0 \\ 0 & (1-\nu)\beta C^T C & 0 \\ 0 & 0 & \frac{1}{\beta} I \end{pmatrix} \succ 0, \quad (3.6)$$

收敛性条件 (2.3) 满足. 事实上, 由于预测 (3.1) 只需要 (By^k, Cz^k, λ^k) 就可以开始, 校正 (3.3) 也可以通过

$$\begin{pmatrix} By^{k+1} \\ Cz^{k+1} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} By^k \\ Cz^k \end{pmatrix} - \begin{pmatrix} \nu I & -\nu I \\ 0 & \nu I \end{pmatrix} \begin{pmatrix} B(y^k - \tilde{y}^k) \\ C(z^k - \tilde{z}^k) \end{pmatrix}, \quad \lambda^{k+1} = \lambda^k - \beta(A\tilde{x}^k + B\tilde{y}^k + C\tilde{z}^k - b) \quad \text{实现.}$$

上面这个式子中求 By^{k+1} 和 Cz^{k+1} 中出现的上三角矩阵, 是我们称其为 “Gauss 回代” 的原因.

4 部分平行并加正则项的 ADMM 方法 (He, Tao and Yuan 2015 IMA Numr. Analysis)

部分平行并加正则项的 ADMM 方法从给定的 $v^k = (y^k, z^k, \lambda^k)$ 出发, 通过

$$\begin{cases} x^{k+1} \in \operatorname{argmin}\{\theta_1(x) - x^T A^T \lambda^k + \frac{\beta}{2} \|Ax + By^k + Cz^k - b\|^2 \mid x \in \mathcal{X}\}, \\ y^{k+1} \in \operatorname{argmin}\{\theta_2(y) - y^T B^T \lambda^k + \frac{\beta}{2} \|Ax^{k+1} + By + Cz^k - b\|^2 + \frac{\tau\beta}{2} \|B(y - y^k)\|^2 \mid y \in \mathcal{Y}\}, \\ z^{k+1} \in \operatorname{argmin}\{\theta_3(z) - z^T C^T \lambda^k + \frac{\beta}{2} \|Ax^{k+1} + By^k + Cz - b\|^2 + \frac{\tau\beta}{2} \|C(z - z^k)\|^2 \mid z \in \mathcal{Z}\}, \\ \lambda^{k+1} = \lambda^k - \beta(Ax^{k+1} + By^{k+1} + Cz^{k+1} - b) \end{cases} \quad (4.1)$$

直接求得 w^{k+1} , 其中 $\tau > 1$. 为了能用 §2 中的统一框架证明收敛性, 把收敛方法 (4.1) 故意拆解成等价的

$$\text{[预测]} \quad \begin{cases} \tilde{x}^k \in \operatorname{argmin}\{\theta_1(x) - x^T A^T \lambda^k + \frac{\beta}{2} \|Ax + By^k + Cz^k - b\|^2 \mid x \in \mathcal{X}\}, \\ \tilde{\lambda}^k = \lambda^k - \beta(A\tilde{x}^k + By^k + Cz^k - b), \\ \tilde{y}^k \in \operatorname{argmin}\{\theta_2(y) - y^T B^T \tilde{\lambda}^k + \frac{\mu\beta}{2} \|B(y - y^k)\|^2 \mid y \in \mathcal{Y}\}, \\ \tilde{z}^k \in \operatorname{argmin}\{\theta_3(z) - z^T C^T \tilde{\lambda}^k + \frac{\mu\beta}{2} \|C(z - z^k)\|^2 \mid z \in \mathcal{Z}\}. \end{cases} \quad (4.2)$$

$$\text{[校正]} \quad \begin{pmatrix} y^{k+1} \\ z^{k+1} \\ \lambda^{k+1} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} y^k \\ z^k \\ \lambda^k \end{pmatrix} - \begin{pmatrix} I & 0 & 0 \\ 0 & I & 0 \\ -\beta B & -\beta C & I \end{pmatrix} \begin{pmatrix} y^k - \tilde{y}^k \\ z^k - \tilde{z}^k \\ \lambda^k - \tilde{\lambda}^k \end{pmatrix}. \quad (4.3)$$

其中 (4.2) 的 μ 和 (4.1) 中的 τ 有关系式 $\mu = \tau + 1$. 利用优化问题的最优性条件 (见 D 中定理 D), 由 (4.2) 产生的预测点 \tilde{w}^k 满足 (2.1), 其中 $w, u, F(w)$ 由 (1.2b) 给出. $v = (y, z, \lambda)$, 预测和校正矩阵分别是

$$Q = \begin{pmatrix} \mu\beta B^T B & 0 & 0 \\ 0 & \mu\beta C^T C & 0 \\ -B & -C & \frac{1}{\beta} I \end{pmatrix} \quad \text{和} \quad M = \begin{pmatrix} I & 0 & 0 \\ 0 & I & 0 \\ -\beta B & -\beta C & I \end{pmatrix}. \quad (4.4)$$

对于矩阵

$$H = \begin{pmatrix} \mu\beta B^T B & 0 & 0 \\ 0 & \mu\beta C^T C & 0 \\ 0 & 0 & \frac{1}{\beta} I \end{pmatrix}, \quad (4.5)$$

可以验证 H 正定并有 $HM = Q$. 此外,

$$G = (Q^T + Q) - M^T Q = \begin{pmatrix} (\mu-1)\beta B^T B & -\beta B^T C & 0 \\ -\beta C^T B & (\mu-1)\beta C^T C & 0 \\ 0 & 0 & \frac{1}{\beta} I \end{pmatrix}. \quad (4.6)$$

由于 $\mu = \tau + 1 > 2$, 矩阵 G 正定. 收敛性条件 (2.3) 满足. 在 He and Yuan, Optimization Online 6325 中 (此文发表在 Springer Proc. Math. Stat., 360, Springer, Singapore, 2021, 139-163), 我们已经证明:

预测-校正方法 (4.2)-(4.3) 中, 将 $\mu > 2$ 改成 $\mu > 1.5$ (实际计算取略大于 1.5), 方法收敛速度有明显提高.