

# 第一讲

石亚龙

## 1 引言

我们从微积分开始：对于一元连续函数  $f \in C^0(a, b)$ ，我们总能找到原函数  $g$ ，即  $g'(x) = f(x)$ 。例如任意取定一点  $x_0 \in (a, b)$ ，令  $g(x) := \int_{x_0}^x f(t)dt$  即可。

**问题：**多元函数是否也存在原函数？以 2 维为例，设  $U \subset \mathbb{R}^2$  为非空开集， $f_1, f_2 \in C^\infty(U)$ ，是否存在  $F \in C^\infty(U)$  使得

$$\frac{\partial F}{\partial x_i} = f_i, \quad i = 1, 2? \quad (1)$$

**一般不对！** 如果存在这样的  $F$ ，那么根据二阶混合偏导数可以交换顺序，我们一定有

$$\frac{\partial f_1}{\partial x_2} = \frac{\partial}{\partial x_2} \frac{\partial F}{\partial x_1} = \frac{\partial}{\partial x_1} \frac{\partial F}{\partial x_2} = \frac{\partial f_2}{\partial x_1}.$$

所以该问题有解的一个必要条件是

$$\frac{\partial f_1}{\partial x_2} = \frac{\partial f_2}{\partial x_1}. \quad (2)$$

该条件是否充分？我们先看两个例子：

**例 1** 假设  $U = \mathbb{R}^2 \setminus \{O\}$ ，并且

$$f_1(x_1, x_2) = -\frac{x_2}{x_1^2 + x_2^2}, \quad f_2(x_1, x_2) = \frac{x_1}{x_1^2 + x_2^2},$$

则有

$$\frac{\partial f_1}{\partial x_2} = \frac{\partial f_2}{\partial x_1} = \frac{x_2^2 - x_1^2}{(x_1^2 + x_2^2)^2}.$$

**Claim:** 不可能存在  $F \in C^\infty(U)$  使得  $\frac{\partial F}{\partial x_i} = f_i, \quad i = 1, 2$ 。

事实上，如果存在这样的  $F$ ，我们用两种方法计算  $\int_0^{2\pi} \frac{d}{d\theta} F(\cos \theta, \sin \theta) d\theta$ ：

一方面，由于  $F(\cos \theta, \sin \theta)$  是关于  $\theta$  的光滑函数，由 *Newton-Leibniz* 公式可得

$$\int_0^{2\pi} \frac{d}{d\theta} F(\cos \theta, \sin \theta) d\theta = F(\cos \theta, \sin \theta) \Big|_0^{2\pi} = F(1, 0) - F(1, 0) = 0.$$

另一方面，直接计算，我们有

$$\frac{d}{d\theta} F(\cos \theta, \sin \theta) = \frac{\partial F}{\partial x_1}(-\sin \theta) + \frac{\partial F}{\partial x_2} \cos \theta = (-x_2 f_1 + x_1 f_2)(\cos \theta, \sin \theta) = 1,$$

进而得到  $\int_0^{2\pi} \frac{d}{d\theta} F(\cos \theta, \sin \theta) d\theta = 2\pi \neq 0$ ，从而导致矛盾。

**例 2** 假设  $U \subset \mathbb{R}^n$  是所谓的“星形区域” (*star-shaped*)，即存在  $p_0 \in U$  使得对任意的  $p \in U$ ，连接  $p$  与  $p_0$  的直线段都在  $U$  中，即  $\{tp + (1-t)p_0 \mid t \in [0, 1]\} \subset U$ 。则有如下结论：

<sup>1</sup>此时我们称  $U$  关于  $p_0$  是星形的。

**命题 1** 假设  $U \subset \mathbb{R}^2$  为星形区域, 并且  $f_1, f_2 \in C^\infty(U)$  满足(2), 则一定存在  $F \in C^\infty(U)$  满足(1).

**证明** 不妨假设  $U$  关于  $O$  是星形的. 如果方程(1)有解, 则  $F$  加上一个常数也是解, 所以不妨设  $F(O) = 0$ . 由 Newton-Leibniz 公式, 得到

$$\begin{aligned} F(x_1, x_2) &= \int_0^1 \frac{d}{dt} F(tx_1, tx_2) dt \\ &= \int_0^1 x_1 f_1(tx_1, tx_2) + x_2 f_2(tx_1, tx_2) dt. \end{aligned}$$

反过来, 我们用上式作为  $F$  的定义, 则它良好定义 (由区域关于  $O$  星形,  $(tx_1, tx_2)$  都在  $f_i$  的定义域中), 存在任意阶连续偏导数, 并且 (利用(2))

$$\begin{aligned} \frac{\partial F}{\partial x_1}(x_1, x_2) &= \int_0^1 f_1(tx_1, tx_2) + tx_1 \frac{\partial f_1}{\partial x_1}(tx_1, tx_2) + tx_2 \frac{\partial f_2}{\partial x_1}(tx_1, tx_2) dt \\ &= \int_0^1 f_1(tx_1, tx_2) + tx_1 \frac{\partial f_1}{\partial x_1}(tx_1, tx_2) + tx_2 \frac{\partial f_1}{\partial x_2}(tx_1, tx_2) dt \\ &= \int_0^1 f_1(tx_1, tx_2) + t \frac{d}{dt} f_1(tx_1, tx_2) dt \\ &= \int_0^1 \frac{d}{dt} (t f_1(tx_1, tx_2)) dt = f_1(tx_1, tx_2). \end{aligned}$$

类似有  $\frac{\partial F}{\partial x_2} = f_2$ . □

这两个例子说明: 必要条件(2)是否充分, 依赖于区域  $U$  的“形状”! 我们换一个观点: 可以利用(2)是否充分这件事来定义一个区域  $U$  的一个“不变量”: 定义两个线性映射:

$$\begin{aligned} \text{grad} &: C^\infty(U, \mathbb{R}) \rightarrow C^\infty(U, \mathbb{R}^2) \quad \text{grad}(\phi) := \left( \frac{\partial \phi}{\partial x_1}, \frac{\partial \phi}{\partial x_2} \right); \\ \text{rot} &: C^\infty(U, \mathbb{R}^2) \rightarrow C^\infty(U, \mathbb{R}) \quad \text{rot}(\phi_1, \phi_2) := -\frac{\partial \phi_1}{\partial x_2} + \frac{\partial \phi_2}{\partial x_1}. \end{aligned}$$

易见  $\text{rot} \circ \text{grad}(\phi) = 0$ , 从而  $\text{Im grad} \subset \text{Ker rot}$ . 方程(1)是说  $(f_1, f_2) \in \text{Im grad}$ , 而条件(2)是说  $(f_1, f_2) \in \text{Ker rot}$ . 所以问条件(2)是否充分, 等价于问是否  $\text{Im grad} = \text{Ker rot}$ . 定义

$$H^1(U) := \text{Ker rot} / \text{Im grad}. \tag{3}$$

所以区域  $U \subset \mathbb{R}^2$  满足  $H^1(U) = 0$  当且仅当在  $U$  上(2)也是方程(1)有解的充分条件. 特别的, 由命题 1, 星形区域总满足  $H^1(U) = 0$ , 而  $H^1(\mathbb{R}^2 \setminus \{O\}) \neq 0$ . 我们将会看到: 在很多时候  $H^1(U) = 0$  是有限维线性空间, 并且其维数就是“洞的个数”.

我们还可以定义  $H^0$ : 假设  $U \subset \mathbb{R}^2$  是非空开集, 定义

$$\text{grad} : C^\infty(U, \mathbb{R}) \rightarrow C^\infty(U, \mathbb{R}^2) \quad \text{grad}(\phi) := \left( \frac{\partial \phi}{\partial x_1}, \frac{\partial \phi}{\partial x_2} \right),$$

以及  $H^0(U) := \text{Ker grad}$ . 显然, 常值函数总在  $\text{Ker grad}$  中.

**命题 2** 假设  $U \subset \mathbb{R}^2$  是非空开集, 则  $H^0(U) \cong \mathbb{R}$  当且仅当  $U$  连通.<sup>2</sup>

**证明** 如果  $\text{grad}(f) = 0$ ,  $f \in C^\infty(U)$ , 则  $f$  是局部常值的: 任一点  $x \in U$ , 都存在开球  $x \in V_x \subset U$  使得  $f|_{V_x} \equiv f(x)$ . 所以集合  $F := \{x \in U \mid f(x) = f(x_0)\} = f^{-1}(f(x_0))$  是  $U$  的开子集. 而由  $f$  的连续性, 它

<sup>2</sup>不难看出该结果适用于一般的  $\mathbb{R}^n$  中的非空开集.

也是  $U$  的闭子集。如果  $U$  连通, 则必有  $F = U$ , 从而  $f \equiv f(x_0)$ 。于是  $\text{Ker grad}$  中只有常值函数, 从而  $H^0(U) \cong \mathbb{R}$ 。

另一方面, 如果  $U$  不连通, 可找到非空开集  $V, W \subset U$ ,  $V \cap W = \emptyset$ , 且  $V \cup W = U$ 。考虑函数  $f \in C^\infty(U)$ ,  $f|_V \equiv 1, f|_W \equiv 0$ , 则  $f$  不是  $U$  上常值函数, 但  $f \in \text{Ker grad}$ 。于是  $\dim H^0(U) > 1$ 。□

下面看  $\mathbb{R}^3$  中的非空开集  $U$ : 定义

$$\begin{aligned} \text{grad} &: C^\infty(U, \mathbb{R}) \rightarrow C^\infty(U, \mathbb{R}^3) & \text{grad}(\phi) &:= \left( \frac{\partial \phi}{\partial x_1}, \frac{\partial \phi}{\partial x_2}, \frac{\partial \phi}{\partial x_3} \right), \\ \text{rot} &: C^\infty(U, \mathbb{R}^3) \rightarrow C^\infty(U, \mathbb{R}^3) & \text{rot}(\phi_1, \phi_2, \phi_3) &:= \left( \frac{\partial \phi_3}{\partial x_2} - \frac{\partial \phi_2}{\partial x_3}, \frac{\partial \phi_1}{\partial x_3} - \frac{\partial \phi_3}{\partial x_1}, \frac{\partial \phi_2}{\partial x_1} - \frac{\partial \phi_1}{\partial x_2} \right), \\ \text{div} &: C^\infty(U, \mathbb{R}^3) \rightarrow C^\infty(U, \mathbb{R}) & \text{div}(\phi_1, \phi_2, \phi_3) &:= \frac{\partial \phi_1}{\partial x_1} + \frac{\partial \phi_2}{\partial x_2} + \frac{\partial \phi_3}{\partial x_3}. \end{aligned}$$

容易验证:  $\text{rot} \circ \text{grad} = 0, \text{div} \circ \text{rot} = 0$ 。定义

$$H^0(U) := \text{Ker}(\text{grad}), \quad H^1(U) := \text{Ker}(\text{rot}) / \text{Im}(\text{grad}), \quad H^2(U) := \text{Ker}(\text{div}) / \text{Im}(\text{rot}).$$

**命题 3** 设  $U \subset \mathbb{R}^3$  为星形区域, 则有  $H^0(U) \cong \mathbb{R}, H^1(U) = 0, H^2(U) = 0$ 。

**证明** 易见命题 1 和命题 2 的证明适用于  $n$  维, 于是在这里得到  $H^0(U) \cong \mathbb{R}$  和  $H^1(U) = 0$ 。这里略去细节。下面证明  $H^2(U) = 0$ 。

不妨设  $U$  关于原点  $O$  是星形的,  $F = (f_1, f_2, f_3) \in C^\infty(U, \mathbb{R}^3)$  满足  $\text{div}(F) = \sum_i \frac{\partial f_i}{\partial x_i} = 0$ 。要找到  $G = (g_1, g_2, g_3) \in C^\infty(U, \mathbb{R}^3)$  使得  $\text{rot}(G) = F$ 。令<sup>3</sup>

$$G(x) = \int_0^1 F(tx) \times (tx) dt$$

即可。□

**练习 1** 验证: 当  $\text{div}(F) = 0$  时, 总有  $\text{rot}(F(tx) \times tx) = \frac{d}{dt}(t^2 F(tx))$ , 从而  $\text{rot}(G) = F$ 。

**例 3** 设  $U = \mathbb{R}^3 \setminus \{O\}$ , 则我们已经看到  $H^0(U) = \mathbb{R}$ 。我们断言  $H^2(U) \neq 0$ 。事实上, 考虑如下的

$$F(x) := \left( \frac{x_1}{(x_1^2 + x_2^2 + x_3^2)^\alpha}, \frac{x_2}{(x_1^2 + x_2^2 + x_3^2)^\alpha}, \frac{x_3}{(x_1^2 + x_2^2 + x_3^2)^\alpha} \right) \in C^\infty(U, \mathbb{R}^3),$$

其中  $\alpha > 0$  是待定的常数。直接计算得到  $\text{div}(F) = \frac{3-2\alpha}{\|x\|^{2\alpha}}$ , 于是当  $\alpha = \frac{3}{2}$  时即有  $\text{div}(F) = 0$ 。我们下面都取定  $\alpha = \frac{3}{2}$ 。

**Claim:** 不存在  $G = (g_1, g_2, g_3) \in C^\infty(U, \mathbb{R}^3)$  使得  $\text{rot}(G) = F$ 。

我们用两种方式计算单位球面上的第二型曲面积分  $\int_{S^2} F \cdot \mathbf{n} d\sigma = \int_{S^2} f_1 dydz + f_2 dzdx + f_3 dx dy$ 。

一方面, 在单位球面上,  $\mathbf{n} = (x_1, x_2, x_3)$ , 于是

$$\int_{S^2} F \cdot \mathbf{n} d\sigma = \int_{S^2} \frac{\|x\|^2}{\|x\|^3} d\sigma = \int_{S^2} d\sigma = 4\pi.$$

另一方面, 将  $S^2$  分为上半球面  $\Sigma_+$  和下半球面  $\Sigma_-$ 。它们的边界相同, 但定向相反。利用 Stokes 公式, 得到

$$\int_{\Sigma_+} F \cdot \mathbf{n} d\sigma = \int_{\Sigma_+} \text{rot}(G) \cdot \mathbf{n} d\sigma = \int_{\partial \Sigma_+} g_1 dx_1 + g_2 dx_2 + g_3 dx_3,$$

<sup>3</sup>更一般的做法以及背后的动机后面会讲, 此处不去细究。

$$\int_{\Sigma_-} F \cdot \mathbf{n} d\sigma = \int_{\Sigma_-} \text{rot}(G) \cdot \mathbf{n} d\sigma = \int_{\partial\Sigma_-} g_1 dx_1 + g_2 dx_2 + g_3 dx_3,$$

从而  $\int_{S^2} F \cdot \mathbf{n} d\sigma = \int_{\Sigma_+} F \cdot \mathbf{n} d\sigma + \int_{\Sigma_-} F \cdot \mathbf{n} d\sigma = 0$ , 矛盾! 这说明  $F \in \text{Ker}(\text{div}) \setminus \text{Im}(\text{rot})$ , 从而  $H^2(U) \neq 0$ .

一个自然的问题是: 是否也有  $H^1(U) \neq 0$ ? 事实上  $H^1(\mathbb{R}^3 \setminus \{O\}) = 0$ . 我们这里给出一个不严谨的解释, 严格的讨论留待以后.

假设  $F \in C^\infty(U, \mathbb{R}^3)$  满足  $\text{rot}(F) = 0$ , 即  $\frac{\partial f_i}{\partial x_j} = \frac{\partial f_j}{\partial x_i}$  对任意  $i, j = 1, 2, 3$  成立. 任意取定一点  $p \in U$ , 定义  $G(x) := \int_p^x f_1 dx_1 + f_2 dx_2 + f_3 dx_3$ , 该记号表示任取一条  $U$  中从  $p$  到  $x$  的分段光滑曲线, 做第二型曲线积分. 该函数是 well-defined: 假如  $C_1$  和  $C_2$  是两条这样的曲线, 取一个  $U$  中曲面  $\Sigma$  以  $C_1 \cup (-C_2)$  为边界, 其中  $-C_2$  为反定向的  $C_2$ . 则由 Stokes 公式  $\int_{C_1} F \cdot d\mathbf{l} - \int_{C_2} F \cdot d\mathbf{l} = \oint_{\partial\Sigma} F \cdot d\mathbf{l} = \int_{\Sigma} \text{rot}(F) \cdot \mathbf{n} d\sigma = 0$ . 利用合适的分段光滑曲线, 不难验证  $\frac{\partial G}{\partial x_i} = f_i, i = 1, 2, 3$ , 即  $\text{grad}(G) = F$ . 从而  $\text{Ker}(\text{rot}) = \text{Im}(\text{grad})$ .

**例 4** 考虑  $\mathbb{R}^3$  中的坐标平面  $x_3 = 0$  中的单位圆周  $S = \{(x_1, x_2, x_3) \mid x_3 = 0, x_1^2 + x_2^2 = 1\}$ , 令  $U = \mathbb{R}^3 \setminus S$ . 则  $H^1(U) \neq 0$ .

**练习 2** 令  $U$  同上. 考虑  $F \in C^\infty(U, \mathbb{R}^3)$ :

$$F(x) := \left( \frac{-2x_1x_3}{x_3^2 + (x_1^2 + x_2^2 - 1)^2}, \frac{-2x_2x_3}{x_3^2 + (x_1^2 + x_2^2 - 1)^2}, \frac{x_1^2 + x_2^2 - 1}{x_3^2 + (x_1^2 + x_2^2 - 1)^2} \right).$$

验证  $\text{rot}(F) = 0$ , 并证明: 不存在  $G \in C^\infty(U, \mathbb{R})$  使得  $\text{grad}(G) = F$ . (提示: 考虑在闭曲线  $\gamma(t) = (\sqrt{1 + \cos t}, 0, \sin t)$  上的第二型曲线积分.)

**练习 3** 令  $V = \mathbb{R}^3 \setminus \{(x_1, x_2, x_3) \mid x_3 = 0, x_1^2 + x_2^2 \geq 1\}$ . 令  $F$  同上, 则  $F \in C^\infty(V, \mathbb{R}^3)$  且  $\text{rot}(F) = 0$ . 求  $G \in C^\infty(V, \mathbb{R})$ , 使得  $F = \text{grad}(G)$  且  $G(O) = 0$ .

**问题:** 如何计算这些  $H^i(U)$ ? 如何推广到高维?

核心的工具是微分形式, 对应的  $H^i$  称为 de Rham 上同调, 这是本课程的中心内容.

在课程的第一部分, 我们将系统地介绍欧氏空间开集中的微分形式与 de Rham 上同调. 特别地, 我们将介绍一些计算工具, 例如 Mayer-Vieroris 序列、同伦不变性等等.

在第二部分中, 我们将微分形式推广到“弯曲”的空间——微分流形上去, 并在微分流形的框架下讨论 de Rham 上同调及其应用.

微分形式不仅在几何、拓扑中有着广泛的应用, 在物理中也有很多应用. 例如在理论力学中, Hamilton 力学从数学上看就是一个流形余切丛上一个“非退化闭 2-形式”的几何 (symplectic geometry). 而电磁学中的 Maxwell 方程组如果用一个合适的 2-形式  $F$  来表述, 则可以简单地写成  $dF = 0$  和  $d * F = 0$ , 这也是现代理论物理中 Yang-Mills 理论 (规范场论) 的开端. 在课程的最后部分, 我们会简要地介绍规范场的数学理论——纤维丛的联络、曲率和示性类.

一些相关的参考书:

- I. Madsen and J. Tornehave “From Calculus to Cohomology: De Rham cohomology and characteristic classes”, 剑桥大学出版社. 国内清华大学出版社曾影印出版. 这是本课程主要参考书.
- 梅加强 《流形与几何初步》, 科学出版社. 本课程的内容几乎完全包含在梅老师这本书里. 与同名研究生课相比, 本课程内容侧重点在梅老师书的第四章, 而梅老师的课侧重前两章和第三章的前一半.
- J. Milnor “Topology from the Differentiable Viewpoint”, 普林斯顿大学出版社. 中译本《从微分观点看拓扑》. 数学界的经典名著, 任何对几何、拓扑感兴趣的学生都不应错过. 内容几乎与本课程互补, 更侧重微分学的工具, 深度与本课程相仿.
- R. Bott and L. Tu “Differential Forms in Algebraic Topology”, Springer. 另一本经典名著, 也是系统地利用微分形式研究代数拓扑学和示性类, 但是深度远高于本课程.

## 2 外代数

假设  $V$  是一个  $n$ -维的实线性空间。回忆:  $V$  的对偶空间  $V^*$  是  $V$  上的线性函数 (即  $V$  到  $\mathbb{R}$  的线性映射) 全体构成的线性空间。假设  $e_1, \dots, e_n$  是  $V$  的一组基, 则可以定义“对偶基”  $e_i^*, i = 1, \dots, n$  如下: 令  $e_i^*(e_j) = \delta_{ij}$ , 并做线性扩充。等价地, 若  $v = \sum_i c_i e_i$ , 则  $e_i^*(v) := c_i$ 。

**Claim:**  $\{e_i^*\}_{i=1}^n$  是  $V^*$  的一组基, 从而  $\dim V^* = \dim V = n$ 。

事实上, 假设  $f \in V^*$ , 令  $\lambda_i := f(e_i), i = 1, \dots, n$ , 则有  $f(v) = (\sum_i \lambda_i e_i^*)(v), \forall v \in V$ 。又, 如果存在  $\lambda_i \in \mathbb{R}$  使得  $\sum_i \lambda_i e_i^* = 0 \in V^*$ , 则  $\lambda_i = (\sum_i \lambda_i e_i^*)(e_i) = 0, \forall i = 1, \dots, n$ , 从而  $\{e_i^*\}_{i=1}^n$  线性无关。

**定义 1** 一个映射  $\omega: V^k = V \times V \times \dots \times V \rightarrow \mathbb{R}$  称为  $k$ -线性的, 如果它对每一个变量都是线性的。一个  $k$ -线性映射  $\omega: V^k \rightarrow \mathbb{R}$  称为交错的 (*alternating*), 如果对任何  $(v_1, \dots, v_k) \in V^k$ , 只要有某个  $i \neq j$  使得  $v_i = v_j$ , 就有  $\omega(v_1, \dots, v_k) = 0$ 。  $V$  上交错  $k$ -线性映射的全体构成的集合记为  $Alt^k(V)$ 。容易看出它也是一个实线性空间。注意  $Alt^1(V) = V^*$ 。

易见当  $k > n$  时必有  $Alt^k(V) = 0$ : 任取  $V$  的一组基  $\{e_i\}$ , 可将  $v_i$  唯一地写为  $v_i = \sum_j c_{ij} e_j$ , 于是

$$\omega(v_1, \dots, v_k) = \sum_{j_1, \dots, j_k} c_{1j_1} \cdots c_{kj_k} \omega(e_{j_1}, \dots, e_{j_k}).$$

若  $k > n$  且  $\omega \in Alt^k(V)$ , 则  $e_{j_1}, \dots, e_{j_k}$  中必有相同的, 于是  $\omega(e_{j_1}, \dots, e_{j_k}) = 0$ , 从而  $\omega(v_1, \dots, v_k) = 0$ 。

为陈述下一条基本性质, 我们回忆: 如果  $S_k$  为  $k$ -个元素的对称群 (置换群), 则任一元素  $\sigma \in S_k$  可写为一些对换  $(i, j)$  的乘积 (复合), 如果对换的个数是偶数个, 则称  $\sigma$  为偶置换, 否则称为奇置换。对偶置换, 定义  $sgn(\sigma) = 1$ , 对奇置换, 定义  $sgn(\sigma) = -1$ 。

**引理 1** 假设  $\omega \in Alt^k(V)$ ,  $\sigma \in S_k$ , 则有

$$\omega(v_{\sigma(1)}, \dots, v_{\sigma(k)}) = sgn(\sigma) \omega(v_1, \dots, v_k).$$

**证明** 只需要对  $\sigma = (i, j)$  证明即可, 这里  $1 \leq i < j \leq k$ 。即, 只要证明  $\omega(v_1, \dots, v_j, \dots, v_i, \dots, v_k) = -\omega(v_1, \dots, v_i, \dots, v_j, \dots, v_k)$ 。由于  $\omega \in Alt^k(V)$ , 有

$$\begin{aligned} 0 &= \omega(v_1, \dots, v_i + v_j, \dots, v_i + v_j, \dots, v_k) \\ &= 0 + \omega(v_1, \dots, v_j, \dots, v_i, \dots, v_k) + \omega(v_1, \dots, v_i, \dots, v_j, \dots, v_k) + 0. \end{aligned}$$

□

显然, 该性质可以作为交错  $k$ -线性函数的等价定义。

**例 5** 假设  $V = \mathbb{R}^n$ , 其元素写为列向量。令  $\det: V^n \rightarrow \mathbb{R}$

$$\det(v_1, \dots, v_n) := \det(\xi_{ij}),$$

其中  $v_j = (\xi_{1j}, \dots, \xi_{nj})^T$ 。则  $\det \in Alt^n(\mathbb{R}^n)$ 。我们后面将看到: 这其实是最基本而重要的例子。

**基本运算: 外积**  $\wedge: Alt^p(V) \times Alt^q(V) \rightarrow Alt^{p+q}(V)$

为了定义外积运算, 我们先讨论一类特殊的置换  $\sigma \in S_k$ : 设  $p+q = k$

**定义 2** 称  $\sigma \in S_k$  为一个“ $(p, q)$ -shuffle” (几何直观: 洗牌), 如果它满足

$$\sigma(1) < \sigma(2) < \dots < \sigma(p), \quad \sigma(p+1) < \sigma(p+2) < \dots < \sigma(p+q).$$

$(p, q)$ -shuffle 的全体记为  $S(p, q)$ 。

**定义 3 (外积 (exterior product 或 wedge product))** 设  $\omega_1 \in \text{Alt}^p(V), \omega_2 \in \text{Alt}^q(V)$ , 定义  $\omega_1 \wedge \omega_2$  为:

$$(\omega_1 \wedge \omega_2)(v_1, \dots, v_{p+q}) := \sum_{\sigma \in S(p,q)} \text{sgn}(\sigma) \omega_1(v_{\sigma(1)}, \dots, v_{\sigma(p)}) \omega_2(v_{\sigma(p+1)}, \dots, v_{\sigma(p+q)}).$$

显然  $\omega_1 \wedge \omega_2$  是一个  $p+q$ -线性函数, 进一步, 我们还有:

**引理 2** 若  $\omega_1 \in \text{Alt}^p(V), \omega_2 \in \text{Alt}^q(V)$ , 则  $\omega_1 \wedge \omega_2 \in \text{Alt}^{p+q}(V)$ 。

**证明** 我们首先说明: 当  $v_1 = v_2$  时  $(\omega_1 \wedge \omega_2)(v_1, v_2, \dots, v_{p+q}) = 0$ 。为此, 注意到: 对于  $(p,q)$ -shuffle  $\sigma$ , 如果 1,2 都在  $\{\sigma(1), \dots, \sigma(p)\}$  中或都在  $\{\sigma(p+1), \dots, \sigma(p+q)\}$  中, 则由于  $\omega_1, \omega_2$  都是交错的, 有  $\omega_1(v_{\sigma(1)}, \dots, v_{\sigma(p)}) \omega_2(v_{\sigma(p+1)}, \dots, v_{\sigma(p+q)}) = 0$ 。所以只需考虑两类  $(p,q)$ -shuffle:

$$\sigma \in S_{1,2} \iff \sigma \in S(p,q), \sigma(1) = 1, \sigma(p+1) = 2;$$

$$\sigma \in S_{2,1} \iff \sigma \in S(p,q), \sigma(1) = 2, \sigma(p+1) = 1.$$

令  $\tau = (1,2) \in S_k$ , 则通过与  $\tau$  复合, 可将  $S_{1,2}$  1-1 地映到  $S_{2,1}$ 。于是有

$$\begin{aligned} (\omega_1 \wedge \omega_2)(v_1, \dots, v_{p+q}) &= \sum_{\sigma \in S(p,q)} \text{sgn}(\sigma) \omega_1(v_{\sigma(1)}, \dots, v_{\sigma(p)}) \omega_2(v_{\sigma(p+1)}, \dots, v_{\sigma(p+q)}) \\ &= \sum_{\sigma \in S_{1,2}} \text{sgn}(\sigma) \omega_1(v_{\sigma(1)}, \dots, v_{\sigma(p)}) \omega_2(v_{\sigma(p+1)}, \dots, v_{\sigma(p+q)}) \\ &\quad + \sum_{\sigma \in S_{2,1}} \text{sgn}(\sigma) \omega_1(v_{\sigma(1)}, \dots, v_{\sigma(p)}) \omega_2(v_{\sigma(p+1)}, \dots, v_{\sigma(p+q)}) \\ &= \sum_{\sigma \in S_{1,2}} \text{sgn}(\sigma) \omega_1(v_{\sigma(1)}, \dots, v_{\sigma(p)}) \omega_2(v_{\sigma(p+1)}, \dots, v_{\sigma(p+q)}) \\ &\quad + \sum_{\sigma \in S_{1,2}} \text{sgn}(\tau \circ \sigma) \omega_1(v_{\tau \circ \sigma(1)}, \dots, v_{\tau \circ \sigma(p)}) \omega_2(v_{\tau \circ \sigma(p+1)}, \dots, v_{\tau \circ \sigma(p+q)}). \end{aligned}$$

注意到  $\text{sgn}(\tau \circ \sigma) = -\text{sgn}(\sigma)$ , 并且当  $\sigma \in S_{1,2}$  时,  $\tau \circ \sigma(1) = \tau(1) = 2$ ,  $\tau \circ \sigma(p+1) = \tau(2) = 1$ , 而当  $i \notin \{1, p+1\}$  时,  $\tau \circ \sigma(i) = \sigma(i)$ 。注意此时  $v_1 = v_2$ , 所以最后一式的上下两行每一项都差一个负号, 于是其和为 0。

容易看到: 几乎同样的论证说明只要对某个  $i = 1, \dots, p+q-1$  有  $v_i = v_{i+1}$ , 则必有  $(\omega_1 \wedge \omega_2)(v_1, \dots, v_{p+q}) = 0$ 。由下一引理即可说明  $\omega_1 \wedge \omega_2 \in \text{Alt}^{p+q}(V)$ 。□

**引理 3** 一个  $k$ -线性函数  $\omega$  是交错的, 当且仅当对任何满足  $v_i = v_{i+1}, i = 1, \dots, k-1$  的  $k$ -元向量组  $(v_1, \dots, v_k)$  都有  $\omega(v_1, \dots, v_k) = 0$ 。

**证明** 由引理 1 的证明可知:

$$\omega(v_1, \dots, v_{i+1}, v_i, \dots, v_k) = -\omega(v_1, \dots, v_i, v_{i+1}, \dots, v_k).$$

注意到任何对换  $(i, j)$  都可以写成奇数个形如  $(s, s+1)$  的对换的乘积:

$$(i, j) = (i, i+1)(i+1, i+2) \dots (j-1, j)(j-2, j-1) \dots (i+1, i+2)(i, i+1).$$

于是可知

$$\omega(v_{\sigma(1)}, \dots, v_{\sigma(k)}) = \text{sgn}(\sigma) \omega(v_1, \dots, v_k).$$

从而  $\omega \in \text{Alt}^k(V)$ 。□

外积有一些简单的性质, 可以由定义很容易看出来:

- $(\omega_1 + \omega_2) \wedge \omega_3 = \omega_1 \wedge \omega_3 + \omega_2 \wedge \omega_3$ ;
- $(\lambda \omega_1) \wedge \omega_2 = \lambda(\omega_1 \wedge \omega_2) = \omega_1 \wedge (\lambda \omega_2), \lambda \in \mathbb{R}$ ;
- $\omega_3 \wedge (\omega_1 + \omega_2) = \omega_3 \wedge \omega_1 + \omega_3 \wedge \omega_2$ .

下面一条性质非常重要:

**引理 4 (反交换律)** 设  $\omega_1 \in \text{Alt}^p(V), \omega_2 \in \text{Alt}^q(V)$ , 则有  $\omega_2 \wedge \omega_1 = (-1)^{pq} \omega_1 \wedge \omega_2$ .

**证明** 定义  $\tau \in S_{p+q}$  如下:

$$\tau(1) = p+1, \tau(2) = p+2, \dots, \tau(q) = p+q;$$

$$\tau(q+1) = 1, \tau(q+2) = 2, \dots, \tau(p+q) = p.$$

则有  $\text{sgn}(\tau) = (-1)^{pq}$  (最简单的方式是数“逆序数”)。易见  $\sigma \mapsto \sigma \circ \tau$  是  $S(p, q)$  到  $S(q, p)$  的 1-1 对应。于是有

$$\omega_2(v_{\sigma \circ \tau(1)}, \dots, v_{\sigma \circ \tau(q)}) = \omega_2(v_{\sigma(p+1)}, \dots, v_{\sigma(p+q)}),$$

$$\omega_1(v_{\sigma \circ \tau(q+1)}, \dots, v_{\sigma \circ \tau(p+q)}) = \omega_1(v_{\sigma(1)}, \dots, v_{\sigma(p)}),$$

从而

$$\begin{aligned} (\omega_2 \wedge \omega_1)(v_1, \dots, v_{p+q}) &= \sum_{\tilde{\sigma} \in S(q, p)} \text{sgn}(\tilde{\sigma}) \omega_2(v_{\tilde{\sigma}(1)}, \dots, v_{\tilde{\sigma}(q)}) \omega_1(v_{\tilde{\sigma}(q+1)}, \dots, v_{\tilde{\sigma}(p+q)}) \\ &= \sum_{\sigma \in S(p, q)} \text{sgn}(\sigma \circ \tau) \omega_2(v_{\sigma \circ \tau(1)}, \dots, v_{\sigma \circ \tau(q)}) \omega_1(v_{\sigma \circ \tau(q+1)}, \dots, v_{\sigma \circ \tau(p+q)}) \\ &= (-1)^{pq} \sum_{\sigma \in S(p, q)} \text{sgn}(\sigma) \omega_1(v_{\sigma(1)}, \dots, v_{\sigma(p)}) \omega_2(v_{\sigma(p+1)}, \dots, v_{\sigma(p+q)}) \\ &= (-1)^{pq} (\omega_1 \wedge \omega_2)(v_1, \dots, v_{p+q}). \end{aligned}$$

即  $\omega_2 \wedge \omega_1 = (-1)^{pq} \omega_1 \wedge \omega_2$ . □

**引理 5 (结合律)** 设  $\omega_1 \in \text{Alt}^p(V), \omega_2 \in \text{Alt}^q(V), \omega_3 \in \text{Alt}^r(V)$ , 则有

$$(\omega_1 \wedge \omega_2) \wedge \omega_3 = \omega_1 \wedge (\omega_2 \wedge \omega_3).$$

**证明** 与前面的 (p,q)-shuffle 类似, 我们引入 (p,q,r)-shuffle:  $\sigma \in S(p, q, r) \subset S_{p+q+r}$  当且仅当

$$\sigma(1) < \dots < \sigma(p),$$

$$\sigma(p+1) < \dots < \sigma(p+q),$$

$$\sigma(p+q+1) < \dots < \sigma(p+q+r).$$

考虑  $S(p, q, r)$  的子集:  $S(\bar{p}, q, r)$  表示  $S(p, q, r)$  中在  $\{1, \dots, p\}$  上为恒同的元素构成的集合,  $S(p, q, \bar{r})$  表示  $S(p, q, r)$  中在  $\{p+q+1, \dots, p+q+r\}$  上为恒同的元素构成的集合。易见存在双射:

$$S(p, q, r) \times S(\bar{p}, q, r) \rightarrow S(p, q, r), \quad (\sigma, \tau) \mapsto \sigma \circ \tau;$$

$$S(p+q, r) \times S(p, q, \bar{r}) \rightarrow S(p, q, r), \quad (\sigma, \tau) \mapsto \sigma \circ \tau.$$

于是有

$$\begin{aligned} (\omega_1 \wedge (\omega_2 \wedge \omega_3))(v_1, \dots, v_{p+q+r}) &= \sum_{\sigma \in S(p, q, r)} \text{sgn}(\sigma) \omega_1(v_{\sigma(1)}, \dots, v_{\sigma(p)}) (\omega_2 \wedge \omega_3)(v_{\sigma(p+1)}, \dots, v_{\sigma(p+q+r)}) \\ &= \sum_{\sigma \in S(p, q, r)} \text{sgn}(\sigma) \sum_{\tau \in S(\bar{p}, q, r)} \text{sgn}(\tau) \omega_1(v_{\sigma(1)}, \dots, v_{\sigma(p)}) \\ &\quad \cdot \omega_2(v_{\sigma \tau(p+1)}, \dots, v_{\sigma \tau(p+q)}) \omega_3(v_{\sigma \tau(p+q+1)}, \dots, v_{\sigma \tau(p+q+r)}) \\ &= \sum_{u \in S(p, q, r)} \text{sgn}(u) \omega_1(v_{u(1)}, \dots, v_{u(p)}) \omega_2(v_{u(p+1)}, \dots, v_{u(p+q)}) \\ &\quad \cdot \omega_3(v_{u(p+q+1)}, \dots, v_{u(p+q+r)}). \end{aligned}$$

同样的方法可得

$$\begin{aligned} \left( (\omega_1 \wedge \omega_2) \wedge \omega_3 \right) (v_1, \dots, v_{p+q+r}) &= \sum_{u \in S(p, q, r)} \operatorname{sgn}(u) \omega_1(v_{u(1)}, \dots, v_{u(p)}) \omega_2(v_{u(p+1)}, \dots, v_{u(p+q)}) \\ &\quad \cdot \omega_3(v_{u(p+q+1)}, \dots, v_{u(p+q+r)}). \end{aligned}$$

从而  $(\omega_1 \wedge \omega_2) \wedge \omega_3 = \omega_1 \wedge (\omega_2 \wedge \omega_3)$ . □

由结合律, 在定义多个交错线性函数外积的时候可以不必区分顺序。

下面我们来仔细分析  $\operatorname{Alt}^k(V)$  的结构。首先考虑  $k$  个线性函数的外积:

**引理 6** 设  $\omega_1, \dots, \omega_k \in \operatorname{Alt}^1(V) = V^*$ , 则对任何  $(v_1, \dots, v_k) \in V^k$ , 都有

$$(\omega_1 \wedge \dots \wedge \omega_k)(v_1, \dots, v_k) = \det(\omega_i(v_j)).$$

**证明** 我们用数学归纳法证明。首先  $k = 2$  时, 由定义:

$$\omega_1 \wedge \omega_2(v_1, v_2) = \omega_1(v_1)\omega_2(v_2) - \omega_1(v_2)\omega_2(v_1) = \det(\omega_i(v_j)).$$

假设  $k = p - 1$  时结论成立。现在  $k = p$  时

$$\begin{aligned} \omega_1 \wedge (\omega_2 \wedge \dots \wedge \omega_p)(v_1, \dots, v_p) &= \sum_{\sigma \in S(1, p-1)} \omega_1(v_{\sigma(1)}) (\omega_2 \wedge \dots \wedge \omega_p)(v_{\sigma(2)}, \dots, v_{\sigma(p)}) \\ &= \sum_{j=1}^p (-1)^{j+1} \omega_1(v_j) (\omega_2 \wedge \dots \wedge \omega_p)(v_1, \dots, \hat{v}_j, \dots, v_p). \end{aligned}$$

由归纳假设,  $(\omega_2 \wedge \dots \wedge \omega_p)(v_1, \dots, \hat{v}_j, \dots, v_p)$  可以表示为一个行列式——恰好是  $\det(\omega_i(v_j))$  关于第  $j$  列展开的余子式。于是根据行列式的展开性质, 右端等于  $\det(\omega_i(v_j))$ . □

作为应用, 我们有

**引理 7** 设  $\omega_1, \dots, \omega_k \in \operatorname{Alt}^1(V) = V^*$ , 则  $\omega_1 \wedge \dots \wedge \omega_k \neq 0$  当且仅当  $\omega_1, \dots, \omega_k$  线性无关。

**证明** 假设  $\omega_1, \dots, \omega_k$  线性相关且不全为 0, 可以不妨设  $\omega_k = \sum_{i=1}^{k-1} c_i \omega_i$ , 于是

$$\omega_1 \wedge \dots \wedge \omega_k = \omega_1 \wedge \dots \wedge \omega_{k-1} \wedge \left( \sum_{i=1}^{k-1} c_i \omega_i \right) = 0.$$

如果  $\omega_1, \dots, \omega_k$  线性无关, 可以扩充为  $V^*$  的一组基, 取  $V$  中的对偶基  $\{v_i\}$ , 则有

$$\omega_1 \wedge \dots \wedge \omega_k(v_1, \dots, v_k) = \det(\delta_{ij}) = 1 \neq 0.$$

□